



## دسته بندی بسته های اینترنت بر اساس تطبیق پیشوندی با استفاده از تقاطع نگاشتهای بیته

نیک محمد بلوچ زهی<sup>۱</sup> محمود فتحی<sup>۲</sup> صالح یوسفی<sup>۲</sup>

<sup>۱</sup>گروه مهندسی فناوری اطلاعات، دانشگاه سیستان و بلوچستان، زاهدان، ایران  
<sup>۲</sup>دانشکده مهندسی کامپیوتر، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران

### چکیده

با بالا رفتن سرعت خطوط ارتباطی و همچنین مطرح شدن کیفیت سرویسهای ارائه شده توسط شبکه، جدا کردن جریانهای متمایز در مسیریابهای اینترنت به عنوان یکی از راهکارهای بالا بردن سرعت و کارایی مسیریابها مورد توجه بوده است. در این فرآیند که دسته بندی بسته ها نامیده می شود، کلیه بسته های متعلق به یک جریان مشخص، تحت تاثیر یک قانون خاص قرار گرفته و بطور یکسان توسط مسیریابها پردازش می شوند. به عبارت دیگر جریانها بر اساس یک یا چند مشخصه مانند آدرس مبدا، آدرس مقصد، پورت مبدا، پورت مقصد و شماره پروتکل از همدیگر متمایز می شوند و با هر کدام بر اساس قوانین تعریف شده برخورد می شود. انجام این عمل بر روی چندین فیلد سرآیند بسته عملی زمانبر و دارای بار حافظه ای بالایی می باشد. در این راستا روشهای مختلفی ارائه شده است که هر کدام با توجه به زمان دسته بندی، میزان حافظه مصرفی و نوع پیاده سازی (سخت افزاری - نرم افزاری)، برای کاربرد خاصی مناسب می باشند. اغلب این روشها نتوانسته اند مصالحه مناسبی بین معیارهای ذکر شده ارائه نمایند. در این مقاله روش جدیدی تحت عنوان PBTBI ارائه می شود که با استفاده از خواص تفکیک کننده های واقعی که از مشاهدات تجربی حاصل شده اند و بیانگر این واقعیت هستند که تعداد پیشوندهای مجزا در هر بعد تفکیک کننده از تعداد قوانین آن بعد کمتر می باشد، میزان حافظه مصرفی و زمان دسته بندی مناسبتری نسبت به روشهای قبلی ارائه می دهد. ارزیابی کارایی انجام شده و همچنین نتایج حاصل از شبیه سازی حاکی از کارایی مناسب الگوریتم ارائه شده است، به گونه ای که می توان گفت الگوریتم ارائه شده انتخاب مناسبی برای پیاده سازی تفکیک کننده های واقعی با تعداد قوانین زیاد می باشد.

**کلمات کلیدی:** دسته بندی بسته ها، ماتریس های بیته و QOS

### ۱- مقدمه

نتیجه مسیریابها به یک سری روش و مکانیزم جدید برای رزرو کردن منابع، تشکیل صف و زمانبندی عادلانه، جهت ارائه بهتر این سرویسها به کاربران نیاز دارند [۱].

با دسته بندی بسته ها و انجام پردازشهای مشابه بر روی بسته های مربوط به یک جریان، می توان زمان پردازش بسته ها را تا اندازه ای کاهش داد. برای رسیدن به سرعت و کیفیت بالاتر در ارائه سرویسها، مسیریابها بسته های دارای نیازهای کیفیت سرویس مشابه را در یک جریان قرار می دهند. عمل جداسازی بسته ها به جریانها بر اساس قوانینی که در مسیریابها وجود دارند انجام میشود، این قوانین در جدولی به نام تفکیک کننده<sup>۲</sup> به ترتیب اولویت قرار می گیرند [۲،۳].

نحوه دسته بندی به اینصورت است که با دریافت یک بسته، فیلدهای موجود در سرآیند بسته با قوانین موجود در تفکیک کننده مقایسه می شوند، سپس با اولویت

امروزه با توجه به افزایش کاربران شبکه و ازدیاد حجم ترافیک موجود در خطوط ارتباطی و بوجود آمدن کاربردهای جدیدی مانند چند رسانه ای نیاز به شبکه هایی کارا تر افزایش یافته است. این مساله سبب شده است تا طراحان شبکه به دنبال راه حلی برای افزایش سرعت و کارایی شبکه باشند، که افزایش سرعت خطوط ارتباطی یکی از روشهای ارائه شده برای این منظور می باشد. به گونه ای که سرعت خطوط ارتباطی به بالاتر از "ترا بیت در ثانیه" رسیده است. برای رسیدن به کارایی مناسب در شبکه، مسیریابها و سوئیچها نیز باید بتوانند بسته ها را با همین سرعت مسیریابی و پردازش نمایند. علاوه بر مسیریابی و پردازش، مطرح شدن تضمین کیفیت سرویسها، عملیات خاصی بر روی بسته ها را می طلبد و در

پیوندی قرار می گیرند و بسته ورودی به ترتیب با کلیه بسته های لیست پیوندی مقایسه می شود. این الگوریتم از نظر میزان حافظه مناسب است زیرا هر قانون فقط یک بار در حافظه ذخیره می شود، اما قابلیت مقیاس پذیری ضعیفی دارد چون با افزایش تعداد قوانین، زمان دسته بندی بصورت خطی افزایش می یابد [۵،۴].

**Trie های سلسله مراتبی<sup>۴</sup>**: یک Trie عبارتست از یک درخت دودویی که برای نمایش مجموعه ای از پیشوندها بکار می رود. در این روش هر بعد تفکیک کننده در یک سطح از درخت قرار می گیرد. این روش از نظر میزان حافظه مصرفی قابل قبول می باشد اما زمان جستجوی آن با افزایش تعداد قوانین افزایش می یابد [۵،۳].

**Trie های هرس شده<sup>۵</sup>**: این الگوریتم شبیه الگوریتم فوق می باشد با این تفاوت که با تکرار قوانین زمان جستجوی مورد نیاز را کاهش می دهد که با این عمل میزان حافظه مورد نیاز افزایش می یابد. در کل این الگوریتم برای تفکیک کننده های کوچک مناسب می باشد و در تفکیک کننده های امروزی که تعداد زیادی از قوانین را می توانیم داشته باشیم، کاربردی نخواهد داشت [۳].

### ب) روشهای هندسی

**Trie های خوشه ای<sup>۶</sup>**: در این ساختار مشکل حافظه مصرفی زیاد روش Trie های هرس شده و مشکل زمان جستجوی زیاد روش Trie های سلسله مراتبی حل شده است. به اینصورت که بجای تکرار قوانین از یک سری سوئیچ استفاده می شود. بکار بردن سوئیچها در جاهایی که نیاز به تکرار قوانین داشتیم (در روش هرس شده)، از میزان حافظه مصرفی زیاد جلوگیری می شود. اما سرعت جستجوی این روش مشابه روش هرس می باشد، زیرا در این روش نیز نیازی به پیمایشهای بازگشتی نداریم، بلکه فقط کافی است که سوئیچ های ایجاد شده را دنبال کنیم، زمان بهنگام سازی الگوریتم خیلی زیاد می باشد، بگونه ای که هنگام اضافه یا حذف کردن یک قانون بهتر است که ساختمان داده الگوریتم از اول ایجاد شود. بنابراین این الگوریتم برای تفکیک کننده های ایستا در دو بعد مناسب بوده اما براحتی قابل تعمیم به حالت چند بعدی نمی باشد [۶].

**Cross-Producting**: الگوریتم Trie های خوشه ای برای انطباق پیشوند دو بعدی مانند آدرسهای مبدأ و مقصد دارای کارایی خوبی می باشد. این روش نیاز به حافظه خطی دارد و زمانی معادل جستجوی دو پیشوند بر روی دو فیلد آدرس مقصد و مبدأ را می طلبد. با اینکه در خیلی از حالات، بی نهایت مفید می باشد (مانند VPN)، اما در کاربردهای عملی مانند دواره آتش نیاز به تفکیک کننده های عمومی تری داریم. که در اینگونه کاربردها چون تفکیک کننده ها می توانند چند بعدی باشند، این ساختار نمی تواند خیلی مفید واقع شود. در این کاربردها نیاز به الگوریتم های بهتری داریم، یکی از این الگوریتم ها که می تواند برای چندین بعد مناسب باشد الگوریتم Cross-product می باشد.

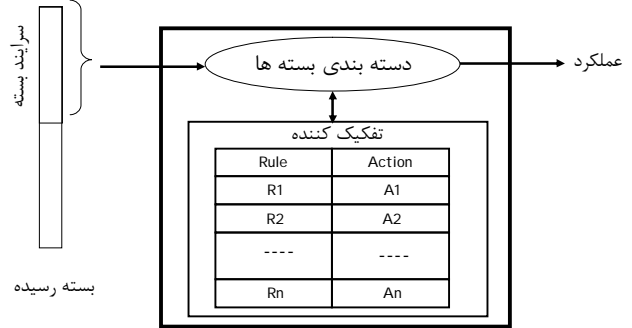
ایده اصلی این روش به اینصورت می باشد: اگر تفکیک کننده را به یک سری ستون تکه تکه کنیم، بگونه ای که در I امین ستون همه پیشوندهای مجزای فیلد I را ذخیره نماییم، در اینصورت تعداد مقادیر مجزای هر ستون در مقایسه با تعداد کل قوانین کم خواهد بود و یافتن یک مقدار از میان مجموعه مقادیر یک ستون سریعتر و راحت تر انجام می گیرد. با ترکیب مقادیر ستونها با همدیگر، می توانیم کلیه ترکیبات ممکن مقادیر فیلدهای مختلف را ایجاد نماییم که به هر کدام از این ترکیبات یک Cross-Product می گوئیم [۶].

در این حالت، برای یک بسته داده شده P، ابتدا برای هر کدام از فیلدهای سرآیند بسته بصورت جداگانه بهترین انطباق پیشوند را می یابیم و سپس نتیجه همه یافته ها را با همدیگر ترکیب می نماییم [۶].

### ج) روشهای مکاشفه ای

این گروه شامل روشهایی است که عمل دسته بندی را با توجه به بعضی از خواص تفکیک کننده هایی که در حال حاضر در مسیریابهای موجود در شبکه مورد

ترین قانون انتخاب می شود و براساس آن بسته در جریان متناظر قرار می گیرد. در اینجا هدف ارائه الگوریتمی است که بتواند برای هر بسته ورودی، با اولویت ترین قانون را از میان قانونهای موجود در تفکیک کننده انتخاب نماید. نمایی از چگونگی انجام این عمل در شکل ۱ آمده است.



شکل ۱- دسته بندی بسته ها

اگر فرض کنیم که تفکیک کننده شامل  $N$  قانون می باشد ( $R_i, 0 < i < N+1$ ) و هر قانون بر روی  $K$  بعد از سرآیند بسته تعریف شده است. بعد از  $i$  قانون بصورت  $R_i[j]$  و فیلد  $z$  ام سرآیند بسته بصورت  $F[j]$  مورد ارجاع واقع می شوند. در این صورت، گفته می شود بسته  $P$  با قانون  $R_i$  در انطباق است اگر به ازای کلیه فیلدهای بسته  $P$  با  $F[j]$  یا  $R_i[j]$  در انطباق باشد. نوع انطباقی که بر روی هر کدام از فیلدها صورت می گیرد بستگی به نوع مقادیر آن فیلد دارد، با توجه به مقادیر فیلدها، آنها را به سه گروه تقسیم بندی می کنیم:

**فیلدهای پیشوندی**: هر پیشوند عبارت است از رشته ای از صفر و یکها که به یک \* ختم می شوند و معمولاً آدرسهای مبدأ و مقصد بسته ها را با پیشوند نمایش می دهند. مثلاً ممکن است آدرس مبدأ بسته ای بصورت \*111001 باشد.

**فیلدهای محدوده ای**: فیلدهایی مانند شماره پورتهای مبدأ و مقصد در این دسته می گنجند. در این حالت مقدار هر فیلد شامل دو جزء می باشد که یکی نمایانگر ابتدای محدوده و دیگری نمایانگر پایان محدوده است.

**فیلدهای دقیق**: فیلدهایی مانند نوع پروتکل که دارای مقادیری محدود می باشند، در این دسته قرار می گیرند.

نوع انطباقی که بر روی فیلدها انجام می گیرد بستگی به نوع فیلد دارد، مثلاً برای فیلدهای پیشوندی چنانچه مقدار فیلد بسته پیشوندی از مقدار تعیین شده در فیلد قانون باشد، می گوئیم که بسته در این فیلد با قانون در انطباق می باشد، همچنین اگر مقدار فیلد محدوده ای بسته در بازه تعیین شده توسط قانون بگنجد، بسته در این فیلد با قانون در انطباق می باشد، فیلدهای دقیق نیز فقط از نظر تساوی با همدیگر تطبیق داده می شوند.

بعنوان مثال اگر قوانین  $R1(110*,010*,1-3,2-7,TCP)$  و  $R2(1110*,10*,2-)$  و  $(3,1-3,UDP)$  را داشته باشیم که در آنها دو فیلد اول پیشوندی و دو فیلد بعدی محدوده ای و فیلد آخری نیز از نوع دقیق می باشد و بسته ای مانند  $P(11011,01000*,2,5,TCP)$  به مسیریاب برسد، این بسته با قانون  $R1$  در انطباق خواهد بود.

می توان فیلدهای محدوده ای را به معادل پیشوندی آنها تبدیل نمود که هر فیلد محدوده ای می تواند به چندین پیشوند تبدیل شود. مثلاً چنانچه محدوده 4-10 به پیشوند تبدیل شود، شامل پیشوندهای  $10^*$ ،  $1^*$  خواهد بود زیرا می توان بازه 4-10 را به بازه های  $4-7(1^*)$  و  $8-10(10^*)$  تقسیم نمود.

روشهای زیادی برای دسته بندی بسته ها وجود دارند که پس از تقسیم بندی آنها به چهار گروه، هر گروه را جداگانه مورد بررسی قرار می دهیم.

### الف) روشهای پایه ای

**جستجوی خطی<sup>۳</sup>**: در این روش قوانین بترتیب کاهش اولویت در یک لیست

در این روش با توجه با اینکه تعداد بازه های ایجاد شده معمولا زیاد می باشد (دو برابر تعداد قوانین)، نیاز به حجم حافظه زیادی داریم بنابراین این روش فقط برای تفکیک کننده های در حجم کوچک مناسب می باشد [۷، ۱۷].

روش ماتریس بیتی دارای دو ویژگی مهم زیر می باشد:

فقط برای تفکیک کننده های در حد کوچک و متوسط مناسب بوده و بخوبی عمل می کند (به علت میزان حافظه مصرفی بالا برای تفکیک کننده های بزرگ مناسب نیست) [۵] و دیگر اینکه این روش دارای پیاده سازی نرم افزاری و سخت افزاری راحتی می باشد [۷، ۸، ۱۲].

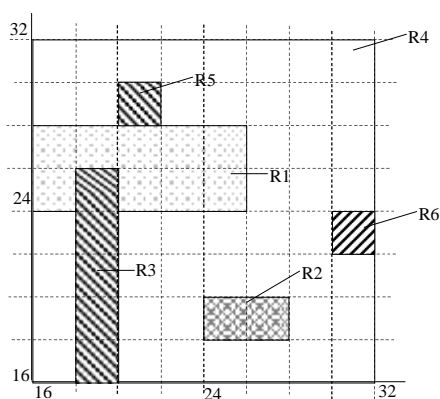
پس می توان گفت که این روش نسبت به روشهای ارائه شده در اغلب پارامترها بجز در میزان حافظه مصرفی، بهتر می باشد، در ارائه روشهای دسته بندی هدف ارائه روشی است که بتواند یک مصالحه بین پارامترهای دسته بندی برقرار نماید [۲، ۷].

جهت درک بهتر چگونگی انجام عمل دسته بندی توسط این روش، مثالی بر اساس تفکیک کننده شکل ۲ می آوریم.

	Field1	Field2
R1	10*	110*
R2	110*	1001*
R3	1001*	10*
R4	1010*	1110*
R5	1111*	1011*
R6	1*	1*

شکل ۲- تفکیک کننده نمونه

برای یافتن بازه های مجزای هر بعد، ابتدا باید کلیه پیشوندهای آن بعد را بر روی محور متناظر تصویر کنیم، سپس بازه های مجزا را با توجه به نقاط تلاقی قوانین از همدیگر تفکیک نماییم، تصویر بازه های مجزای هر بعد بر روی محورهای متناظر در شکل ۳ آورده شده است.



شکل ۳- نمایش هندسی تفکیک کننده

در این روش به هر یک از بازه های ایجاد شده بر روی هر یک از محورها یک بردار  $N$  بیتی نسبت داده می شود، مثلا بردار نسبت داده شده به پنجمین بازه بر روی محور عمودی برابر با ۱۰۱۱۰۰ و بردار نسبت داده شده به سومین بازه روی محور افقی برابر ۱۰۰۱۱۰ می باشد.

در اینصورت این روش با دریافت بسته ای مانند  $P(101001, 100101)$ ، ابتدا بازه های متناظر را یافته و بردارهای نظیر را از حافظه می خواند، سپس AND

استفاده قرار می گیرند (تفکیک کننده های واقعی) انجام میدهند. در این روشها ساختمان داده مورد نیاز الگوریتم با توجه به خواص این تفکیک کننده ها ساخته می شود [۷، ۸].

**دسته بندی با جریان بازگشتی<sup>۷</sup>:** این روش بر مبنای نگاشت اطلاعات سرآیند بسته اطلاعاتی به تعداد بیت های کمتر در چندین فاز می باشد که این عمل را با توجه به خواص تفکیک کننده های واقعی انجام می دهد. این روش برای تعداد فیلدهای زیاد مناسب بوده و سرعت دستیابی به آن نیز بالا می باشد، اما دارای مقیاس پذیری ضعیفی است چون با افزودن یک فیلد به فیلدهای تفکیک کننده، ساختار آن به هم می ریزد و به علت دارا بودن پیاده سازی سخت افزاری، تغییرات در آن دشوار می باشد [۹].

**برشهای سلسله مراتبی هوشمند<sup>۸</sup>:** این الگوریتم بر خلاف الگوریتم قبلی دارای ساختاری پویا می باشد، بگونه ای که ساختمان داده خود را با ویژگیهای تفکیک کننده وفق می دهد و بر اساس آن ساخته می شود. این الگوریتم می تواند بین حافظه مصرفی و سرعت جستجو توازن برقرار کند. دسته بندی در این روش با پیمایش درخت و انجام جستجوی خطی در آخرین سطح انجام می گیرد. زمان پیش پردازش این الگوریتم بسیار بزرگ می باشد اما با تنظیم پارامترهای آن می توان بین زمان جستجو و میزان حافظه مصرفی توازن برقرار کرد [۱۰، ۱۱].

**فضای چند بعدی<sup>۹</sup>:** این الگوریتم هر قانون  $K$  بعدی را به یک  $K$  تایی مرتب نگاشت می کند. بگونه ای که مجموعه قانونهای نگاشت شده به یک  $K$  تایی مرتب، دارای طول ثابت و مشخصی بوده و در یک جدول درهم سازی<sup>۱۰</sup> قرار می گیرند. این الگوریتم در کل برای ابعاد زیاد مناسب بوده و زمان دسته بندی و زمان تغییرات نیز مناسب می باشد [۱۲].

#### د) روشهای سخت افزاری

**Ternary CAM:** حافظه CAM<sup>۱۱</sup> حافظه ای است که بصورت موازی و همزمان در یک پالس ساعت اولین برخورد عبارت مورد جستجو را برمی گرداند [۱۳] و چون در دسته بندی هدف این است که هر چه سریعتر به قانونی که با سرآیند بسته مطابقت دارد برسیم، پس اگر این حافظه مورد استفاده قرار گیرد، می تواند در سرعت جستجو موثر باشد. به این منظور جدول تفکیک کننده را داخل TCAM منتقل می کنیم که در اینصورت قوانین تفکیک کننده در سطرها حافظه قرار خواهند گرفت و فیلدهای آن در ستونهای حافظه قرار می گیرند. برای انجام عمل جستجو، سرآیند بسته وارد ثبات آرگومان این حافظه می شود و در پالس بعدی اولین محل برخورد که همان شماره قانون می باشد، بعنوان خروجی از طریق ثبات Match مشخص می گردد [۱۴، ۱۵]. اما مشکل عمده این روش این است که ابعاد حافظه TCAM محدود می باشد و دیگر اینکه این حافظه ها دارای قیمت و توان مصرفی بالا می باشند. در نتیجه این روش فقط برای تفکیک کننده های با تعداد قوانین کم مناسب خواهد بود [۱۳، ۱۶].

**ماتریس بیتی<sup>۱۲</sup>:** در این روش هر بعد به یک سری بازه مجزا تقسیم می شود، سپس برای هر بازه مجزا یک بردار بیتی در نظر گرفته می شود، اندازه این بردار بر حسب بیت برابر با تعداد قوانین تفکیک کننده می باشد. نحوه مقدار دهی این بردار به اینصورت است که اگر بازه مورد نظر در این بعد با قانونی همپوشانی داشته باشد، بیت متناظر با آن قانون مقدار یک و در غیر اینصورت بیت مورد نظر مقدار صفر را به خود می گیرد [۱۷].

برای انجام عمل دسته بندی این روش به اینصورت عمل می کند که به ازای هر فیلد سرآیند بسته، بازه مورد نظر در هر بعد را پیدا می کند، سپس بردارهای متناظر با این بازه ها را با همدیگر AND منطقی می شوند. در اینصورت اگر بیتی در بردار نتیجه برابر یک باشد، نمایانگر آن است که بسته رسیده با قانون متناظر با آن بیت در انطباق می باشد، اما با توجه به اینکه در تفکیک کننده ها قوانین به ترتیب اولویت مرتب شده اند، همیشه قانون متناظر با سمت چپ ترین یک در بردار نتیجه باید به بسته رسیده اعمال شود.

منطقی این بردارها را محاسبه می کند، در این مثال بازه متناظر با فیلد اول بازه سوم و برای فیلد دوم بازه شماره ۵ خواهد بود که بردارهای نظیر آنها باید از حافظه خوانده شوند.

100110 => فیلد اول

101100 => فیلد دوم

AND -----  
100100

مشاهده می شود که بسته رسیده با قانونهای اول و چهارم در انطباق است، از آنجا که قوانین به ترتیب اولویت مرتب شده اند، بنابراین قانون شماره یک باید به بسته رسیده اعمال شود.

با توجه به شکل ۳ می بینیم که تعداد بازه های ایجاد شده بر روی محور افقی برابر با ۹ و بر روی محور عمودی نیز برابر با ۹ می باشد (با در نظر گرفتن بازه ۰-۱۶ که در شکل نشان داده نشده است)، پس در کل به ازای ۶ قانون ۱۸ بازه مجزا خواهیم داشت، بنابراین باید ۱۸ بردار ۶ بیتی برای ذخیره تفکیک کننده ای با ۶ قانون در نظر بگیریم.

در جدول ۱ الگوریتمهای فوق از نظر زمان مورد نیاز برای دسته بندی و میزان حافظه مصرفی بر اساس سه پارامتر  $N$  (تعداد قوانین موجود در تفکیک کننده)،  $W$  (طول پیشوندها)،  $K$  (تعداد ابعاد قانونها) و  $memWidth$  (طول کلمات حافظه) با همدیگر مقایسه شده اند. همانطور که دیده می شود، هر کدام از روش ها سعی در برقراری مصالحه مناسب بین پیچیدگی زمانی و پیچیدگی حافظه ای دارند ولی اغلب آنها در بهبود یکی از معیارها موفق تر بوده اند.

جدول ۱- مقایسه پیچیدگی زمانی و حافظه ای روشهای موجود

الگوریتم	زمان	حافظه
جستجوی خطی	$N$	$N$
Trie های سلسله مراتبی	$W^K$	$NKW$
Trie های هرس شده	$KW$	$N^K KW$
برشهای سلسله مراتبی هوشمند	$K$	$N^K$
Trie های خوشه ای	$W^{(K-1)}$	$NKW$
Cross-Producing	$KW$	$N^K$
دسته بندی با جریان بازگشتی	$K$	$N^K$
جستجوی فضای چند بعدی	$N$	$N$
TCAM	$I$	$N$
روش ماتریس بیتی	$KW + KN/memwidth$	$K(2N+1)N$

روش ماتریس بیتی علیرغم اینکه از لحاظ پیچیدگی زمانی شرایط مناسبی دارد، دارای حافظه مصرفی بالایی می باشد. از این رو فقط برای تفکیک کننده های کوچک مناسب است. اما با توجه به اینکه حجم تفکیک کننده ها بطور روزافزون در حال رشد می باشد، این روش نمی تواند برای تفکیک کننده های بزرگی که در آینده با آنها سروکار خواهیم داشت، مورد استفاده قرار گیرد. در نتیجه چنانچه مقدار حافظه مصرفی زیاد این روش کاهش یابد، این روش گزینه مناسبی برای تفکیک کننده های بزرگ خواهد بود. در این راستا بعضی تلاش ها انجام شده است که بهبودهایی بر روی الگوریتم پایه ماتریس بیتی انجام شود تا بتوان آن را در تفکیک کننده های بزرگ واقعی مورد استفاده قرار داد. تا کنون کارهای محدودی برای بهبود روش ماتریس بیتی ارائه شده است. یکی از این روش ها  $ABV^{13}$  می باشد که با توجه به خواص تفکیک کننده های واقعی فقط زمان دسته بندی روش

در این مقاله روشی جدید تحت عنوان PBBI ارائه می دهیم که با توجه به خواص تفکیک کننده های واقعی که نشان دهنده واقعیت هستند که تعداد پیشوندهای مجزا در هر بعد تفکیک کننده از تعداد قوانین آن بعد کمتر می باشد، میزان حافظه مصرفی زیاد روش ماتریس بیتی را برای فیلدهای پیشوندی کاهش می دهد. همچنین روش پیشنهادی زمان دسته بندی روش ماتریس بیتی را نیز تا حد زیادی کاهش خواهد داد

## ۲- روش پیشنهادی ( $PBBI^{15}$ )

با توجه به مطالب بالا می توان گفت که اگر میزان حافظه مصرفی روش ماتریس بیتی کاهش یابد، به گونه ای که میزان حافظه مصرفی روش به حد قابل قبولی برسد، می توان در تفکیک کننده های بزرگ نیز از آن استفاده کرد.

در این بخش روشی ارائه می شود که با توجه به خواص تفکیک کننده های واقعی حافظه مصرفی روش ماتریس بیتی را کاهش می دهد، خواصی از تفکیک کننده های واقعی که در ارائه این روش توسط مولفین مد نظر قرار گرفته اند، عبارتند از: الف) تعداد بازه های مجزا بر روی هر بعد تفکیک کننده که با تصویر نمودن قوانین بر روی هر محور ایجاد می شوند، معمولاً از تعداد قوانین تفکیک کننده بیشتر خواهد بود، به گونه ای که در بدترین حالت تعداد بازه های مجزا برابر با  $2N+1$  می باشد [۵].

ب) تعداد پیشوندهای مجزای (پیشوندهای غیر تکراری) هر بعد، از تعداد قوانین تفکیک کننده کمتر می باشد. زیرا مقادیر یک فیلد از تفکیک کننده در قانونهای مختلف تکرار می شوند. به گونه ای که اگر تعداد مقادیر مجزای هر بعد (مقادیر غیر تکراری) را  $T$  فرض کنیم، همواره داریم  $T \leq N$  [۹].

در روش PBBI بر خلاف روش ماتریس بیتی می خواهیم بجای اینکه به هر بازه مجزا یک بردار  $N$  بیتی نسبت دهیم، به هر پیشوند مجزا یک بردار  $N$  بیتی نسبت دهیم [۲۴]. که در این حالت چون تعداد پیشوندهای مجزا برابر  $T$  خواهد بود،  $T$  بردار  $N$  بیتی خواهیم داشت، با توجه به خواص تفکیک کننده های واقعی می بینیم که انجام این عمل برای فیلدهایی از نوع پیشوندی مناسب می باشد، اما برای فیلدهایی مانند شماره پورتهای مبداء و مقصد که از نوع محدوده ای می باشند، مناسب نمی باشد.

اگر هر بازه یا محدوده بخواهد به کمک پیشوندها نمایش داده شود باید آنرا به پیشوندهای معادل تبدیل نمود. که با توجه به اینکه هر بازه می تواند به تعداد زیادی پیشوند تبدیل شود، این عمل دارای بار حافظه ای بالایی خواهد بود. تعداد پیشوندهایی که با تبدیل یک بازه  $w$  بیتی (بازه ای که با  $w$  بیت قابل نمایش باشد. مثلاً بازه ۰-۱۲ ۴ بیتی است زیرا بزرگترین عدد این بازه یعنی ۱۲ با ۴ بیت قابل نمایش می باشد) به پیشوند بدست می آیند، از رابطه زیر بدست می آید که در آن  $NumPrefix$  تعداد پیشوندهای تولید شده با توجه به  $w$  بیتی بودن بازه است [۵].

$$NumPrefix(w) = 2 * w - 2 \quad (1)$$

## ۲-۱ مرحله پیش پردازش الگوریتم

مرحله پیش پردازش شامل ایجاد ماتریس محدوده از روی تفکیک کننده اولیه، ایجاد Trie ها و ایجاد ماتریسهای پراکندگی به ازای هر بعد می باشد، در ابتدا هر کدام از اصطلاحات فوق را در زیر شرح می دهیم.

**ماتریس محدوده:** این ماتریس موقتی بوده و فقط در مرحله پیش پردازش مورد استفاده قرار میگیرد، در این ماتریس به ازای هر قانون یک سطر وجود دارد که در هر عنصر این ماتریس شماره منحصر بفردی ذخیره می شود که نشان دهنده شماره نسبت داده شده به پیشوند متناظر می باشد. اما اندازه هر عنصر بر حسب بیت با توجه به تعداد مقادیر مجزا می تواند در هر بعد متفاوت باشد، مثلاً چنانچه در یک بعد ۸ پیشوند متفاوت وجود داشته باشد، کافی که عناصر آن بعد را سه بیتی فرض نماییم. که منظور از نمایش تفکیک کننده در ماتریس محدوده با تعداد بیت کمتر نیز همین می باشد.

**ماتریسهای پراکندگی:** به ازای هر بعد تفکیک کننده یک ماتریس به نام ماتریس پراکندگی داریم که به ازای هر پیشوند مجزا تعیین می نماید که با چه قوانینی از تفکیک کننده در انطباق می باشد. این ماتریس نیز در مرحله پیش پردازش ایجاد می شود و اندازه آن نیز  $T*N$  بیت می باشد که  $T$  تعداد پیشوندهای مجزا در بعد مورد نظر و  $N$  تعداد قوانین تفکیک کننده می باشد.

## ۲-۱-۱ ایجاد ماتریس محدوده از روی تفکیک کننده اصلی

این ماتریس دارای ابعاد  $N * \hat{d}$  می باشد که در آن  $N$  تعداد قوانین و  $\hat{d}$  ابعاد تفکیک کننده با تعداد بیت کمتر می باشد. این ماتریس در واقع یک نگاشت از تفکیک کننده اصلی می باشد که الگوریتم در این مرحله تعداد مقادیر مجزای هر بعد را یافته و به هر کدام یک شناسه منحصر بفرد نسبت می دهد، این مقادیر در ماتریسی به نام ماتریس محدوده قرار می گیرند. شبه کد مورد نیاز برای ایجاد ماتریس محدوده از روی تفکیک کننده اصلی در شکل ۵ آمده است.

```

/* Create Range Matrix(R) From Classifier(C) */
For each dim d in 1:k do
  R(d,1)=1 /* Set first row of matrix to 1 */
  For each dim d in 1:k do
    MaxId=2
    For each prefix P in dim d do
      If p=m in dim d and m is before than P in Dim d then
        R(d,p)=R(d,m)
      Else
        R(d,p)=MaxId
        MaxId=MaxId+1.
    
```

شکل ۵- شبه کد ایجاد ماتریس محدوده

ماتریس محدوده ایجاد شده با توجه به با توجه به تفکیک کننده شکل ۲ و الگوریتم بالا طبق شکل ۶ خواهد بود.

	Field1	Field2
R1	1	1
R2	2	2
R3	3	3
R4	4	4
R5	5	5
R6	6	6

شکل ۶- ماتریس محدوده

## ۲-۱-۲ ایجاد Trie ها به ازای هر بعد

به ازای هر بعد تفکیک کننده یک Trie خواهیم داشت که با توجه به ماتریس محدوده و تفکیک کننده اصلی ایجاد می شود. روش ساخت Trie به اینصورت

با توجه به اینکه طول فیلدهای محدوده ای در IPV.4 برابر ۱۶ بیت می باشد، پس طبق رابطه فوق در بدترین حالت هر کدام از این فیلدها می توانند به ۳۰ پیشوند تبدیل شوند. که اگر برای ذخیره هر پیشوند مجزا یک بردار  $N$  بیتی در نظر گرفته شود، حافظه در نظر گرفته شده در بدترین حالت ( $T = N$ ) به ازای ذخیره  $N$  بازه در حافظه طبق رابطه ۲ محاسبه خواهد شد.

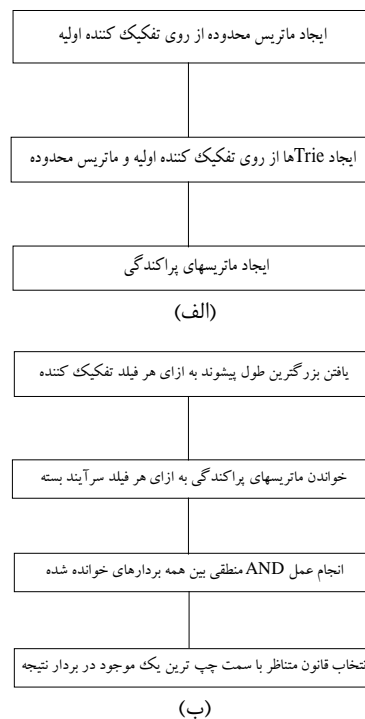
$$Pr\text{efix}M(N) = 30 * N * N \quad (۲)$$

اما برای حالتی که عمل تبدیل به پیشوند را انجام ندهیم (بلکه قوانین را بر روی ابعاد مختلف تصویر نماییم)، چون هر بازه حداکثر به  $2*N+1$  بازه مجزا تبدیل می شود [۵]، اگر برای ذخیره هر بازه  $N$  بیت نیاز داشته باشیم، میزان حافظه طبق رابطه ۳ بدست خواهد آمد:

$$RangeM(N) = N(2N + 1) \quad (۳)$$

با توجه به عبارات ۲ و ۳ می بینیم که بکار بردن روش پیشنهادی برای فیلدهایی که از نوع محدوده ای باشند، مناسب نمی باشد، بنابراین از این روش برای فیلدهایی که از نوع پیشوندی باشند، مانند آدرس مبداء و مقصد استفاده می کنیم. نتایج حاصل از تفکیک کننده های واقعی نیز بیانگر همین واقعیت می باشد [۱۹]. به بیان دیگر روش PBBI دارای کارایی مناسبتری نسبت به روش ماتریس بیتی در مورد میدانهای پیشوندی میباشد ولی در مورد میدانهای محدوده ای استفاده از روش ماتریس بیتی توصیه میشود. شبیه سازی انجام شده در این مقاله نیز بر این اساس است.

الگوریتم PBBI دارای دو مرحله می باشد، این الگوریتم ابتدا در مرحله پیش پردازش، ساختمان داده های مورد نیاز برای ذخیره سازی و انجام عمل دسته بندی را ایجاد می نماید. سپس در مرحله بعدی از این ساختارها برای انجام عمل دسته بندی بسته ها استفاده می نماید، که مراحل انجام هر کدام از این دو بخش در شکل ۴ نشان داده شده است.



(الف)

(ب)

شکل ۴- فلوجارت انجام مراحل الگوریتم PBBI (الف) مرحله پیش پردازش (ب) مرحله دسته بندی

0010*	1	0	0	0	0	0	1
0101*	0	1	0	0	0	0	0
1000*	0	0	1	0	0	0	0
1010*	0	0	0	1	0	0	0
1100*	0	0	0	0	1	1	0
11*	0	0	0	0	0	1	0

(الف)

0*	1	0	0	0	0	0	0
1001*	0	1	0	0	0	0	0
0110*	1	0	1	0	0	0	1
1010*	0	0	0	1	0	0	0
1100*	0	0	0	0	1	0	0

(ب)

شکل ۱۰- ماتریسهای پراکندگی با توجه به تفکیک کننده

(الف) ماتریس پراکندگی بعد اول (ب) ماتریس پراکندگی بعد دوم

## ۲-۲ مرحله دسته بندی هر بسته رسیده

هر گاه بسته ای مانند P به مسیریاب برسد، الگوریتم ابتدا به ازای هر فیلد بطور جداگانه و مستقل بزرگترین طول پیشوند را پیدا می کند، که در این مرحله شماره شناسه پیشوندها بدست می آید. این عمل با استفاده از روشهای پیدا کردن بزرگترین انطباق (LPM<sup>1</sup>) انجام می گیرد که این برای جستجوی یک پیشوند بر روی درختهای پیشوندی که در این حالت درختها حتما باید یک بعدی باشند. این روش با انجام عمل جستجوی دودویی بر روی طول پیشوندها و استفاده از خواص تفکیک کننده های واقعی در ایجاد درخت جستجوی دودویی زمان جستجو برای یافتن یک پیشوند را از w به  $\log(w)$  کاهش می دهد. [۲۲]

این عدد همان شماره برداری می باشد که باید از ماتریس پراکندگی خوانده شود. سپس با توجه به شماره شناسه های بدست آمده، بردارهای مورد نظر را از ماتریسهای پراکندگی خوانده و اشتراک آنها را بدست می آید. در این حالت اولین بیت دارای مقدار یک در بردار نتیجه، متناظر با قانونی است که باید به بسته رسیده اعمال شود. جهت درک بهتر چگونگی انجام عمل دسته بندی توسط روش پیشنهادی و مرحله پیش پردازش، مثالی بر اساس تفکیک کننده شکل ۱ ارائه می شود. در مرحله اول، یعنی پیش پردازش از روی تفکیک کننده اصلی ماتریس محدوده را ایجاد می نمایم (شکل ۶).

سپس با توجه به مرحله دوم بخش پیش پردازش، Trie های هر بعد را رسم می کنیم، Trie های ایجاد شده به ازای هر بعد تفکیک کننده در شکل ۸ آمده است. همچنین با توجه به عملیات دو مرحله قبل، ماتریسهای پراکندگی هر بعد را محاسبه می کند. این ماتریسها در شکل ۱۰ آورده شده اند.

حال اگر بسته ای مانند P به مسیریاب برسد، ابتدا الگوریتم با توجه به ستون اول ماتریسهای پراکندگی، سطرهای متناظر را از ماتریسهای پراکندگی می خواند. که عمل یافتن سطر متناظر با توجه به سرآیند بسته می تواند توسط الگوریتمهای بزرگترین طول پیشوند متناظر انجام شود. سپس اشتراک سطرهای خوانده شده را محاسبه می کند. اولین بیت دارای مقداریک در ماتریس نتیجه، متناظر با قانونی است که باید به این بسته اعمال شود. مثلا اگر بسته ای با سرآیند P(1100,1100) به مسیریاب برسد، با توجه به ستون اول ماتریسها، شماره سطرهایی که به ازای هر بعد باید خوانده شوند، عبارتند از: (5,5)

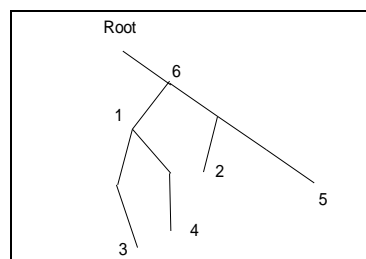
حال سطرهای متناظر را از ماتریسهای پراکندگی خوانده و اشتراک آنها را بدست می آوریم:

می باشد که برای هر عبارت از ریشه شروع کرده و با هر مقدار صفر در پیشوند به فرزند چپ و با هر مقدار یک در پیشوند به فرزند راست حرکت می کنیم تا کلیه پیشوندها به درخت اضافه شوند، شبه کد انجام این کار در شکل ۷ آمده است.

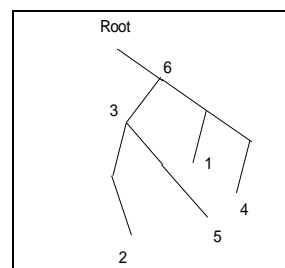
1. For each dim d in 1:k do
2. for Each Prefix P in Dim d do
3. Add P to Trie(d)
4. Add to last node of p prefix, R(d,p).

شکل ۷- شبه کد مورد نیاز برای ایجاد Trie ها

Trie های ایجاد شده با توجه به تفکیک کننده شکل ۲ و الگوریتم فوق در شکل ۸ آمده است.



(الف)



(ب)

شکل ۸- Trie های ایجاد شده به ازای تفکیک کننده

(الف) Trie ایجاد شده با ازای بعد اول (ب) Trie ایجاد شده با ازای بعد دوم

## ۳-۱-۲ ایجاد ماتریسهای پراکندگی به ازای هر بعد

به ازای هر بعد از تفکیک کننده یک ماتریس پراکندگی داریم که اندازه این ماتریس برابر با  $T^*N$  بیت می باشد. عبارتی در این ماتریس به ازای هر پیشوند مجزای بعد Kام تفکیک کننده، یک بردار N بیتی در نظر گرفته می شود. که هر بیت این بردار متناظر با یک قانون می باشد. شبه کد مورد نیاز برای ایجاد ماتریسهای پراکندگی در شکل ۹ آمده است.

1. Set  $D[T^*N]$  as an Empty Matrix
2. For Each dim d in 1:k do
3. For Each prefix p In Dim d Do
4. Traverse Trie(d)
5. If m Exists in Trie(d) AND  $m=R(d,p)$  and P is a field of Rule 1 then
6.  $D[p,I]=1$
7. Else
- $D[p,I]=0.$

شکل ۹- شبه کد مورد نیاز برای ایجاد ماتریسهای پراکندگی

ماتریسهای پراکندگی ایجاد شده به ازای تفکیک کننده شکل ۲ در شکل ۱۰ آمده است.

$$S(N) = NK(N + W + \text{Log}(N)) \quad (۹)$$

اما زمان جستجوی روش PBBI برابر است با تعداد عملیات مقایسه لازم جهت یافتن بزرگترین طول پیشوند در هر بعد، به علاوه تعداد عملیات دسترسی به حافظه که به ازای هر بعد باید انجام دهیم. تعداد عملیات مقایسه برابر است با:

$$TC(T) = K * \text{Log}(W) \quad (۱۰)$$

همچنین تعداد عملیات دسترسی به حافظه طبق رابطه ۸ خواهد بود.

$$TMA(T) = K \frac{N}{\text{Width}} \quad (۱۱)$$

پیچیدگی زمان پیش پردازش الگوریتم ترکیبی از چند زمان مختلف خواهد بود، ابتدا باید از روی تفکیک کننده اولیه ماتریس محدوده را تشکیل دهیم که زمان این مرحله طبق شبه کد داده شده در شکل ۵ بصورت زیر خواهد بود.

$$TPR(N) = dN^2 \quad (۱۲)$$

زمان لازم برای ایجاد Trieها از روی پیشوندها و ماتریس محدوده ایجاد شده در مرحله قبل نیز طبق رابطه ۱۳ محاسبه می شود.

$$TP\text{Trie}(N) = dwN \quad (۱۳)$$

همچنین زمان ایجاد ماتریسهای پراکندگی از روی تفکیک کننده، ماتریس محدوده و Trieها طبق رابطه ۱۴ بدست می آید.

$$TPD(N) = dN^2 \quad (۱۴)$$

می توان گفت که پیچیدگی زمان پیش پردازش دو روش در بدترین حالت تقریباً یکسان می باشد، اما با توجه به اینکه الگوریتم پیشنهادی براساس خواص تفکیک کننده های واقعی ارائه شده است، باید با توجه به این ویژگی این تفکیک کننده ها مورد بررسی قرار گیرد. در روش پیشنهادی مرحله ایجاد درختها چندان زمانبر نمی باشد، بلکه مرحله ایجاد ماتریسهای پراکندگی دارای زمان اجرای بیشتری می باشد که اگر T پیشوند مجزا داشته باشیم باید T بردار N بیتی ایجاد نموده و آنها را مقدار دهی نماییم. همچنین مرحله زمانبر در روش ماتریس بیتی مقداردهی بردارهای N بیتی متناظر با بازه های ایجاد شده می باشد که در بدترین حالت  $2N + 1$  بازه مجزای ایجاد شده داریم. اما اگر فرض کنیم که تعداد بازه های مجزا برابر با L باشد، در تفکیک کننده های واقعی  $T \ll L$  [۹]. در نتیجه می توان گفت که در روش ماتریس بیتی باید L بردار و در روش پیشنهادی باید T بردار را مقدار دهی نماییم. همچنین می توان زمان پیش پردازش را در هر کدام از دو روش متناظر با مقادیر L و T دانست. پارامترهای مورد مقایسه دو روش در جدول ۲ آمده است که پارامترهای روش اول از مرجع [۱۷] گرفته شده است.

با توجه به جدول ۲ می بینیم که تعداد عمل دسترسی به حافظه دو روش یکسان می باشد، اما تعداد عمل مقایسه دو روش جهت یافتن بردارهای متناظر برابر نیست و روش PBBI به تعداد عمل مقایسه کمتری نیاز دارد.

خاصیت مهم دیگر روش PBBI که یکی از مزایای عمده آن نیز می باشد، این است که در این روش تعداد عملیات مقایسه از تعداد قوانین تفکیک کننده مستقل می باشد.

$$0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 1 \ 0$$

$$0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0$$

$$\text{AND}$$

$$0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0$$

مشاهده می شود که بسته رسیده با قانون R5 در انطباق می باشد ( بیت پنجم بردار نتیجه برابر یک است). و چون قوانین در تفکیک کننده ها همیشه به ترتیب اولویت مرتب می باشند. سمت چپ ترین یک در بردار نتیجه متناظر با شماره قانون مورد نظر می باشد.

حال میزان حافظه مصرفی روش PBBI و روش ماتریس بیتی را با توجه به تفکیک کننده شکل ۲ بدست می آوریم، همانگونه که در شکل ۳ مشاهده می شود، تعداد بازه های مجزای ایجاد شده برابر ۱۸ تا می باشد. درحالیکه تعداد پیشوندهای مجزا با توجه به ماتریس محدوده برابر ۱۲ تا می باشد. بنابراین روش پیشنهادی فقط به ۱۲ بردار ۶ بیتی و روش ماتریس بیتی به ۱۸ بردار ۶ بیتی نیاز دارد.

### ۳- ارزیابی الگوریتم PBBI

اگر تفکیک کننده شامل N قانون، هر قانون شامل K بعد، طول پیشوند برابر W و طول کلمات حافظه Width بیت فرض شود، در اینصورت میزان حافظه مصرفی، تعداد عملیات مقایسه، تعداد دسترسی به حافظه و زمان پیش پردازش روش ارائه شده از قرار زیر می باشد:

چون ماتریس محدوده موقتی است پس نیازی به ذخیره ماتریس محدوده نداریم، بنابراین هیچ حافظه ای برای آن در نظر گرفته نمی شود و حافظه های مورد نیاز این روش، فقط حافظه مورد نیاز برای ذخیره Trieها و ماتریسهای پراکندگی می باشد. برای هر بعد یک Trie یک بعدی و یک ماتریس پراکندگی داریم که حافظه هر کدام، با فرض اینکه T پیشوند مجزا در هر بعد داشته باشیم طبق روابط ۴ و ۵ می باشد.

$$ST(T) = TK(W + \text{Log}(T)) \quad (۴)$$

$$SD(T) = TKN \quad (۵)$$

بنابراین میزان کل حافظه مصرفی الگوریتم برابر است با مجموع حافظه های مورد نیاز برای ذخیره Trieها و ماتریسهای پراکندگی که در اینصورت کل حافظه طبق رابطه ۶ خواهد بود.

$$S(T) = TK(N + W + \text{Log}(T)) \quad (۶)$$

در بدترین حالت چون  $T=N$  می باشد، بنابراین میزان حافظه مصرفی روش پیشنهادی از قرار زیر خواهد بود. در این حالت حافظه مورد نیاز برای Trieها برابر خواهد بود با:

$$ST(N) = NK(W + \text{Log}(N)) \quad (۷)$$

همچنین حافظه مورد نیاز برای ذخیره ماتریسهای پراکندگی طبق رابطه ۸ خواهد بود.

$$SD(N) = KN^2 \quad (۸)$$

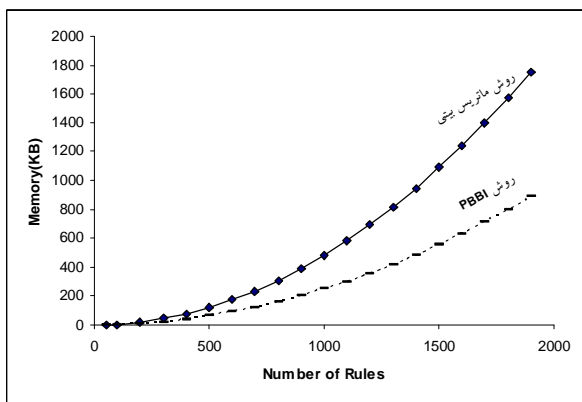
بنابراین کل حافظه مصرفی از قرار زیر می باشد.

جدول ۲- مقایسه پارامترهای کارایی روش پیشنهادی و روش ماتریس بیتی

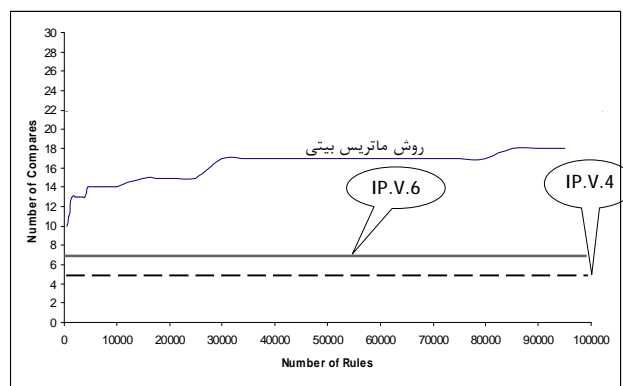
روش	حافظه مصرفی	تعداد عمل مقایسه	تعداد دسترسی به حافظه	زمان پیش پردازش
ماتریس بیتی	$K(2N+1)(N+2W)$	$K * \log_2^{2*N+1}$	$\frac{N}{Width}$	$L$
روش PBBI	$K T(N+W+Log(T))$	$K*Log(W)$	$\frac{N}{Width}$	$T$

حافظه مورد نیاز ساختارها محاسبه می شود. از این عدد بعنوان میزان حافظه مصرفی روش مورد نظر در شبیه سازی استفاده کرده ایم. همانگونه که در شکل ۱۲ مشاهده می شود، میزان حافظه مصرفی روش پیشنهادی نسبت به روش ماتریس بیتی کمتر می باشد که این نمودارها تایید کننده روابط بدست آمده در بخش ارزیابی الگوریتم می باشند.

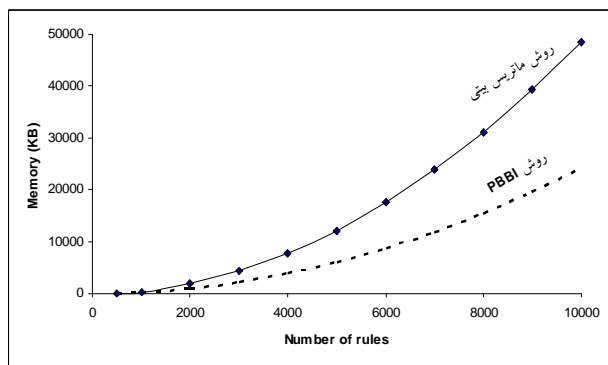
این تعداد برای  $IPV.4$  فقط ۵ عمل مقایسه و برای  $IPV.6$  به ۷ عمل مقایسه می باشد. درحالیکه تعداد عملیات مورد نیاز روش ماتریس بیتی با افزایش تعداد قوانین افزایش می یابد [۱۷]. مقایسه دو روش از لحاظ تعداد اعمال مقایسه با استفاده از روابط موجود در جدول ۲، در نمودار شکل ۱۱ آورده شده است.



(الف)



شکل ۱۱- تعداد عملیات مقایسه روش ماتریس بیتی و روش PBBI



(ب)

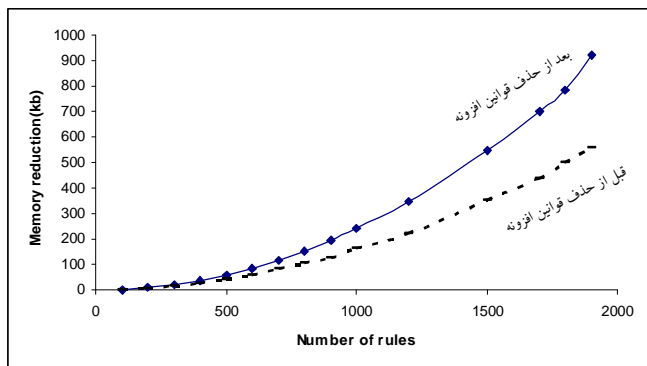
شکل ۱۲- مقایسه حافظه مصرفی

(الف) به ازای تفکیک کننده های کوچک (ب) به ازای تفکیک کننده های بزرگ

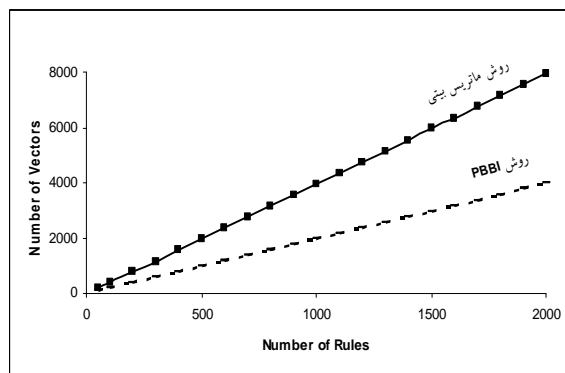
برای محاسبه زمان پیش پردازش دو روش با توجه به اینکه در مرحله پیش پردازش زمانبرترین عمل، ایجاد و مقیاس دهی بردارهای ایجاد شده به ازای هر بعد می باشند. می توانیم فرض نماییم که زمان پیش پردازش متناظر با تعداد بردارها می باشد. از اینرو در مرحله شبیه سازی به ازای هر تفکیک کننده تعداد بردارهای ایجاد شده توسط هر روش را محاسبه نموده و از آن بعنوان پارامتری برای مقایسه زمان پیش پردازش دو روش استفاده نموده ایم، که نمودارهای حاصل از این کار، در شکل ۱۳ آمده است. مشاهده می شود که با افزایش تعداد قوانین تفکیک کننده ها، میزان بهبود زمان پیش پردازش روش PBBI نسبت به روش ماتریس بیتی

#### ۴- شبیه سازی

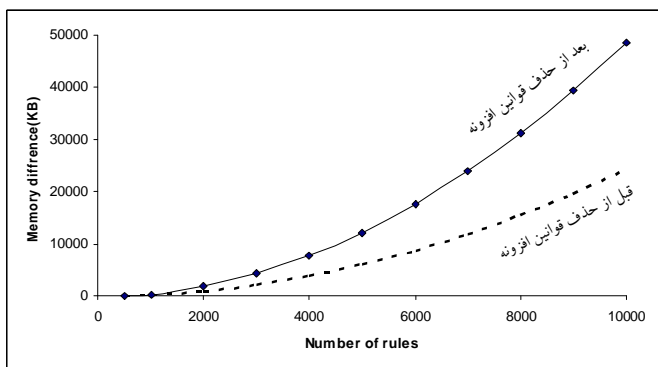
در ادامه به منظور ارزیابی کارایی روش PBBI شبیه سازی انجام شده است. نحوه شبیه سازی به این صورت است که در ابتدا جدولهای تفکیک کننده در قالب فایل های متنی تولید شده و سپس الگوریتم های ماتریس بیتی و PBBI که با زبان برنامه نویسی ++C و در محیط *Borland C++ Builder 6* پیاده سازی شده اند، به این جداول اعمال می گردند. جداولیکه برای شبیه سازی در این مقاله مورد استفاده قرار گرفتند، دو نوع می باشند: نوع اول که تفکیک کننده های واقعی می باشند و دارای کمتر از ۲۰۰۰ قانون می باشند، از آدرس اینترنتی مرجع [۲۰] گرفته شده اند. این تفکیک کننده ها در ادامه متن تحت عنوان تفکیک کننده های کوچک مورد ارجاع واقع شده اند. نوع دوم که در این مقاله تحت عنوان تفکیک کننده های بزرگ مورد ارجاع واقع می شوند، به صورت آزمایشگاهی و بر اساس خواص تفکیک کننده های واقعی که از مشاهدات تجربی مراجع [۲۰، ۲۱] استخراج شده اند، تولید می شوند. این تفکیک کننده دارای کمتر از ۱۰۰۰۰ قانون می باشند. نتایج حاصل از شبیه سازی دو روش به ازای تفکیک کننده های فوق حاکی از این است که روش PBBI در مورد هر تفکیک کننده، به ازای قوانین یکسان خروجی های یکسانی با خروجی های روش ماتریس بیتی تولید می نماید و به عبارت دیگر همانگونه که از سیر منطقی مراحل الگوریتم از قبل نیز قابل پیش بینی بود، الگوریتم PBBI دسته بندی بسته ها را به درستی انجام می دهد. برای محاسبه میزان حافظه مصرفی دو روش به ازای تفکیک کننده های موجود، هر روش تفکیک کننده را در حافظه بار نموده و ساختارهای مورد نیاز جهت انجام عمل دسته بندی را با توجه به تفکیک کننده ایجاد می نماید، سپس میزان



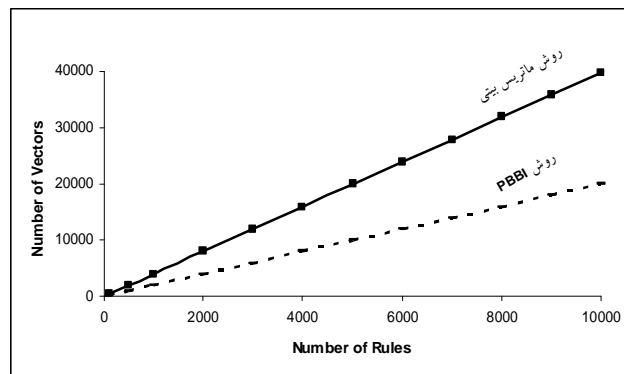
(الف)



(الف)



(ب)



(ب)

شکل ۱۴- مقایسه میزان صرفه جویی در حافظه (الف) تفکیک کننده کوچک (ب) تفکیک کننده بزرگ

شکل ۱۳- مقایسه زمان پیش پردازش (الف) به ازای تفکیک کننده های کوچک (ب) به ازای تفکیک کننده های بزرگ

به گونه ای که می توان گفت برای اغلب سرویسهایی که شبکه ها ارائه می دهند، مسیریابها نیاز دارند که عمل دسته بندی را با سرعت بالا و میزان حافظه مصرفی کم انجام دهند. از اینرو ارائه روشی که بتواند با سرعت مناسب و میزان حافظه مصرفی کم، عمل دسته بندی را انجام دهد و دارای پیاده سازی نرم افزاری و سخت افزاری راحتی باشد، ضروری به نظر می رسد. اغلب روشهای ارائه شده برای دسته بندی بسته ها سعی دارند تا حد امکان اکثر خصوصیات فوق را دارا باشند، اما هر روش توانسته است فقط بعضی از این خواص فوق را برآورده نماید.

روش ماتریس بیتی یکی از روشهایی است که اغلب خواص فوق را دارا بوده، اما دارای میزان حافظه مصرفی بالایی می باشد. که اگر میزان حافظه مصرفی آن را بتوان کاهش داد، می تواند از بقیه روشها موثرتر و مناسب تر باشد. در این مقاله روشی جدید تحت عنوان PBBI، بر اساس خواص تفکیک کننده های واقعی ارائه شد که میزان حافظه و زمان دسته بندی روش ماتریس بیتی را تا حد زیادی کاهش داد. با توجه به نتایج حاصل از شبیه سازی می توان گفت که روش PBBI در ازای ۱۹۰۰ قانون ۶۴۰ کیلو بایت و در ازای ۱۰۰۰ قانون ۱۴ مگابایت در میزان حافظه مصرفی صرفه جویی می کند. زمان دسته بندی روش PBBI نسبت به روش ماتریس بیتی نیز کمتر می باشد، بگونه ای که تعداد عملیات مقایسه مورد نیاز روش پیشنهادی برای انجام عمل دسته بندی، از تعداد قوانین تفکیک کننده مستقل بوده و فقط وابسته به طول پیشوندهای فیلدهای سرآیند بسته های رسیده می باشد. در این روش تعداد عملیات مقایسه برابر با  $\log(W)$  می باشد که در آن  $W$  طول پیشوند است. بنابراین تعداد عملیات مقایسه روش پیشنهادی به ازای IP.V.4 برابر ۵ و برای IP.V.6 برابر ۷ خواهد بود. در حالیکه در روش ماتریس بیتی تعداد عملیات مقایسه با افزایش تعداد قوانین تفکیک کننده، افزایش می یابد، همچنین نتایج حاصل از شبیه سازی حاکی از زمان پیش پردازش مناسب الگوریتم PBBI نسبت به روش ماتریس بیتی است. روش PBBI با اینکه میزان حافظه مصرفی کمتری نسبت به اغلب روشهای دسته بندی ارائه می دهد اما زمان

افزایش می یابد که این مطلب نیز بیانگر صحت روابط بدست آمده در بخش ارزیابی است.

میزان صرفه جویی در حافظه روش پیشنهادی نسبت به ماتریس بیتی قابل توجه می باشد، که با حذف قوانین افزونه در تفکیک کننده ها باز هم می توان میزان صرفه جویی را بهبود بخشید. [۵،۲۳]

نمودارهای میزان صرفه جویی در حافظه روش پیشنهادی قبل از حذف قوانین افزونه و بعد از حذف این قوانین در شکل ۱۴ آمده است.

با مقایسه نمودارها می بینیم که با حذف قوانین افزونه می توان حافظه مصرفی روش پیشنهادی را بهبود بخشید. بعنوان مثال در حالت قبلی برای تفکیک کننده ای با ۱۹۰۰ قانون میزان صرفه جویی در حافظه روش پیشنهادی برابر ۶۴۰ کیلو بایت می باشد، در حالیکه با حذف قوانین افزونه میزان صرفه جویی در حافظه به ۹۷۰ کیلو بایت می رسد.

همانطور که از نتایج ارزیابی کارایی الگوریتم PBBI که به وسیله شبیه سازی هم تأیید شده است، استنباط میشود، این الگوریتم چه به لحاظ حافظه مصرفی و چه زمان دسته بندی کارایی مناسبتری از الگوریتم ماتریس بیتی دارد. ولی همانطور که از مقایسه جداول ۱ و ۲ میتوان مشاهده کرد، این الگوریتم نسبت به بعضی از روشهای دیگر مانند برشهای سلسله مراتبی هوشمند و دسته بندی با جریان بازگشتی زمان دسته بندی بیشتری دارد که این امر نقطه ضعف روش پیشنهادی است.

## ۵- نتیجه گیری

با توجه به رشد شبکه اینترنت و مطرح شدن کیفیت سرویسهای متفاوتی که شبکه ها باید به کاربران ارائه دهند، عمل دسته بندی کردن بسته ها به عنوان یکی از عملیات مهم و حساس شبکه، هر روز ابعاد تازه ای به خود می گیرد.

- [12] V. Srinivasan, G. Varghese, and S. Suri, "Packet Classification using Tuple Space Search," *Proceedings of ACM sigcomm'99*, vol. (August), 1999.
- [13] D. Shah and P. Gupta, "Fast Update on Ternary-CAMs for Packet Lookups and Classification," *Proc. Hot Interconnects VIII*, Stanford Uni, 2000.
- [14] M. Waldvogel, G. Varghese, J. Turner and B. Plattner, "Scalable High Speed IP Routing Table Lookups," *Proc. Of ACM SIGCOMM'97*, 1997.
- [15] N. F. Huang et al., "A Fast IP Lookup Schema for Gigabit Switching Routers," *Proc. INFOCOMM'99*, 1999.
- [16] M. A. Ruiz-Sanchez et al., "Survey and Taxonomy of IP Address Lookup Algorithms," *IEEE Network*, vol. 15, no. 2, pp. 8-23, 2001.
- [17] T. Lakshman and D. Stidialis, "High Speed Policy-based Packet Forwarding Using Efficient Multi-dimensional Range Matching," *Proc. ACM Sigcomm'98*, 1998.
- [18] J. Li, H. Liu and K. Sollins, "AFBV: a Scalable Packet Classification Algorithm", *ACM SIGCOMM Computer Communication Review*, vol. 32.
- [19] W. T. Chen and J. L. Chaing, "A Two-Stage Packet Classification Algorithm," *Proc. Of ANIA'03*, 2003.
- [20] Prefix database MaeEast, The Internet Performance Measurement and Analysis (IPMA) project, data available at [http://www.merit.edu/ipma/routing\\_table/](http://www.merit.edu/ipma/routing_table/).
- [21] S. Singh and F. Baboescu, "Packet classification repository," [Online]. Available: <http://ial.ucsd.edu/classification>
- [22] M. Waldvogel, *Fast Longest Prefix Matching: Algorithms, Analysis, Application*, Ph.D. dissertation, Computer Science Department, Washington university, 2002.
- [23] P. Gupta, "Routing Lookup and Packet Classification: Theory and Practice," Tutorial at Hot Interconnects VIII, Stanford, CA, [Online]. Available: <http://klamath.stanford.edu/~pankaj/talks/>, 2000.
- دسته بندی آن از بعضی روشهای مطرح دسته بندی بیشتر می باشد که این خود یکی از معایب روش پیشنهادی می باشد.
- میزان حافظه مصرفی روش پیشنهادی با بقیه روشهای مطرح دسته بندی بسته ها مانند برشهای سلسله مراتبی هوشمند و دسته بندی با جریان بازگشتی نیز قابل مقایسه می باشد، بعنوان مثال روش برشهای سلسله مراتبی هوشمند در ازای ۱۷۳۳ قانون به ۱/۴ مگابایت حافظه نیاز دارد، در حالیکه میزان حافظه مصرفی روش پیشنهادی برابر با ۷۰۰ کیلوبایت می باشد، همچنین میزان حافظه روش از PBDI حافظه مصرفی روش دسته بندی با جریان بازگشتی بسیار پایین تر می باشد اما در عوض این روش نسبت به روشهای فوق دارای زمان دسته بندی ضعیفتری می باشد.
- در نتیجه می توان گفت این روش در مقابل افزایش تعداد قوانین، دارای زمان دسته بندی، میزان حافظه مصرفی و زمان پیش پردازش بهتری نسبت به روش ماتریس بیتی بوده و در تفکیک کننده های بزرگ نیز بخوبی پاسخگو می باشد. به عبارت دیگر این روش در کلیه پارامترهای مورد نیاز روشهای دسته بندی، دارای مقیاس پذیری و کارایی بالایی است.

## مراجع

- [24] م. فتحی، ن. م. بلوچ زهی، "آرانه روشی برای دسته بندی بسته ها بر اساس ماتریسهای بیتی"، *مجموعه مقالات نهمین کنفرانس انجمن کامپیوتر ایران*، ص ۱۰۳-۱۰۹، ۱۳۸۲.

- [1] X. Sun, "A Tutorial and Review About: IP Address Lookups and Packet Classification," School of Mathematics and Statistics Carleton University, Ottawa, Ontario CANADA K1S 5B6.
- [2] A. Feldman and S. Muthukrishnan, "Tradeoffs for Packet Classification," *Proc. INFOCOM*, vol. 3, pp. 1193-1202, 2000.
- [3] P. Gupta and N. McKeown, "Algorithms for Packet Classification," *IEEE Network Magazine*, 2001.
- [4] T. Y.C. Woo, "A Modular Approach to Packet Classification: Algorithms and Results," Bell Laboratories, *Lucent technologies*, 2000.
- [5] P. Gupta, *Algorithms for Lookups and Packet Classification* PhD dissertation, Computer Science Department, Stanford university, 2000.
- [6] V. Srinivasan, "Fast and Scalable Layer four switching," *Proc. ACM Sigcomm*, pp. 203-14, 1998.
- [7] F. Baboescu and G. Varghese, "Aggregated bit vector search algorithms for packet filter lookups," *UCSD Tech. Report, cs2001-0673*, 2001.
- [8] F. Baboescu and G. Varghese, "Scalable Packet Classification," *Proc. Of SIGCOM'01*, San Diego, California, USA, 2001.
- [9] P. Gupta and N. McKeown, "Packet Classification on Multiple Fields," *Proc. Sigcomm, Comp. Commun. Rev.*, vol. 29, no. 4, pp. 147-60, 1999.
- [10] P. Gupta and N. McKeown, "Packet Classification Using Hierarchical Intelligent Cutting," *Proc. Hot Interconnects VII*, Stanford, 1999.
- [11] F. Baboescu, S. Singh, G. Varghese and J. Wang, "Packet Classification Using Multidimensional Cutting," *UCSD Technical Report CS2003-0736*, 2003.

<sup>1</sup>Prefix-Based Bit Map Intersection

<sup>2</sup>Classifier

<sup>3</sup>Linear search

- <sup>4</sup> Hierarchical Tries
- <sup>5</sup> Set Pruning Tries
- <sup>6</sup> Grid of Tries
- <sup>7</sup> Recursive Flow Classification
- <sup>8</sup> Hierarchical Intelligent Cuttings
- <sup>9</sup> Tuple space Search
- <sup>10</sup> Hash Table
- <sup>11</sup> Content Addressable memory
- <sup>12</sup> Bit Vector(Bitmap Intersection)
- <sup>13</sup> Aggregated Bit Vector
- <sup>14</sup> Aggregating and Folding Bit Vector
- <sup>15</sup> Prefix-Based Bitmap Intersection
- <sup>16</sup> Longest Prefix Matching



**نیک محمد بلوچ زهی** کارشناس ارشد مهندسی کامپیوتر در گرایش معماری سیستم‌های کامپیوتری از دانشگاه علم و صنعت ایران می باشد، ایشان مدرک کارشناسی مهندسی کامپیوتر گرایش نرم افزار را از دانشگاه یزد در سال ۱۳۸۰ اخذ نمود است. وی هم اکنون عضو هیئت علمی گروه مهندسی فناوری اطلاعات دانشگاه سیستان و بلوچستان است. زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه نامبرده دسته بندی بسته‌ها و IP LOOKUP می‌باشند.



**محمود فتوحی** درجه دکتری خود را در سال ۱۹۹۰ میلادی در زمینه طراحی پردازنده‌های RISC برای عملیات پردازش تصویر مورفولوژی از دانشگاه UMIST در انگلستان اخذ کرده است. وی از همین سال عضو هیئت علمی دانشکده کامپیوتر دانشگاه علم و صنعت ایران شد و هم اکنون با مرتبه دانشیاری مدیر گروه سخت‌افزار این دانشکده می‌باشد. دکتر فتوحی تا کنون ۱۴۰ مقاله در کنفرانسها و مجلات داخلی و بین المللی به چاپ رسانده است. از نامبرده چهار کتاب در زمینه معماری کامپیوتر و شبکه‌های کامپیوتری به چاپ رسیده است. زمینه‌های مورد علاقه ایشان، پردازش تصویر، کیفیت سرویس در شبکه‌های کامپیوتری و طراحی سیستم‌های کامپیوتری با کارایی بالا می‌باشند.



**صالح یوسفی** فارغ التحصیل کارشناسی و کارشناسی ارشد مهندسی کامپیوتر از دانشگاه علم و صنعت ایران در گرایشهای سخت افزار و معماری سیستم‌های کامپیوتری به ترتیب در سالهای ۱۳۷۹ و ۱۳۸۱ می‌باشد. وی هم اکنون دانشجوی دکتری همان دانشکده است. زمینه‌های تحقیقاتی ایشان کیفیت سرویس و انتقال مالتی مدیا در شبکه‌های کامپیوتری سیمی و بی سیم می‌باشند.